

Lösungen

Lineare Algebra für Physiker, Serie 7

Abgabe am 4. 12. 2007

1. Welche der folgenden Matrizen sind invertierbar? Geben Sie gegebenenfalls die inverse Matrix an.

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

$$B = \begin{pmatrix} 6 & 3 & 4 & 5 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \\ 2 & 4 & 3 & 2 \\ 3 & 3 & 4 & 2 \end{pmatrix}$$

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

$$D = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

dabei ist $\lambda \in \mathbb{R}$ ein Parameter.

6 P

Lösung. Punkteverteilung:

1 + 2 + 1 + 2 = 6 P

Man sieht, dass $A^2 = I_5$, also $A^{-1} = A$. Mit Hilfe des Gauß-Jordan-Algorithmus bestimmt man die inversen Matrizen gemäß der Vorschrift in Abschnitt 2.3.3 zu

$$B^{-1} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{6} & -\frac{7}{6} & 1 & -\frac{7}{6} \\ -\frac{1}{6} & -\frac{3}{2} & 1 & \frac{1}{6} \\ 0 & 2 & -1 & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{7}{2} & -1 & -\frac{3}{2} \end{pmatrix}$$

Die Matrix D ist genau für $\lambda \neq -2$ invertierbar (siehe auch Übungsaufgabe 6.1 $(-A)$). Es gilt

$$C^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 2 \\ 1 & 1 & -1 \\ -2 & 4 & -1 \end{pmatrix}, \quad D^{-1} = \frac{1}{\lambda+2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -\frac{2\lambda+1}{3} & -\frac{\lambda-1}{3} \\ 1 & -\frac{\lambda-1}{3} & -\frac{2\lambda+1}{3} \end{pmatrix}.$$

2. Im \mathbb{R}^3 seien die Basen $B = \{b_1, b_2, b_3\}$ mit $b_1 = (1, -1, 2)$, $b_2 = (2, 3, 7)$ und $b_3 = (2, 3, 6)$ sowie $C = \{c_1, c_2, c_3\}$, $c_1 = (1, 1, 2)$, $c_2 = (-1, 3, 3)$ und $c_3 = (-2, 7, 6)$ gegeben.

Bestimmen Sie die Koordinaten (y_1, y_2, y_3) des Vektors $v = x_1 b_1 + x_2 b_2 + x_3 b_3$ bezüglich der Basis C .

3 P

Lösung. Es ist (formal!) und zeilenweise zu lesen

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{pmatrix} &= A^T \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}, \\ \Rightarrow A &= \left(\begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ -1 & 3 & 3 \\ -2 & 7 & 6 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 2 & 3 & 7 \\ 2 & 3 & 6 \end{pmatrix}^{-1} \right)^T = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 1 & -9 & -20 \\ -4 & 21 & 40 \\ 6 & -19 & -35 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Somit berechnet sich der Koordinatenvektor (y_1, y_2, y_3) bezüglich der Basis C durch

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = A^{-1} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 5 & 13 & 12 \\ 20 & 17 & 8 \\ -10 & -7 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}.$$

3. Mit der Basis B aus Aufgabe 2 sei eine lineare Abbildung $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ gegeben durch

$$T(b_1) = d_1 + 2d_2, \quad T(b_2) = -d_2 + d_1, \quad T(b_3) = 2d_1 + 3d_2,$$

wobei $d_1 = (1, 2)$ und $d_2 = (-1, -1)$, $D = \{d_1, d_2\}$.

(a) Bestimmen Sie die Matrixdarstellung $M_{B,D}(T)$.

(b) Bestimmen Sie die Matrixdarstellung $M_{B_3, B_2}(T)$ bezüglich der Standardbasen von \mathbb{R}^3 bzw. \mathbb{R}^2 . **4 P**

Lösung. (a) $M_{B,D}(T) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & -1 & 3 \end{pmatrix}$

(b) Da $\begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 2 & 3 & 7 \\ 2 & 3 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{pmatrix}$, ist die Transformationsmatrix A_3 von der Basis $B = \{b_1, b_2, b_3\}$ auf die Standardbasis $B_3 = \{e_1, e_2, e_3\}$ gegeben durch

$$\begin{aligned} A_3 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 2 & 3 & 7 \\ 2 & 3 & 6 \end{pmatrix}^{-\top} &\Rightarrow M_{B_3, D}(T) = M_{B, D}(T)A_3 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & -1 & 3 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 3 & -2 & 0 \\ -12 & -2 & 5 \\ 13 & 3 & -5 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 17 & 2 & -5 \\ 57 & 7 & -20 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Da $\begin{pmatrix} d_1 \\ d_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e_1 \\ e_2 \end{pmatrix}$, ist die Transformationsmatrix A_2 von der Basis $D = \{d_1, d_2\}$ auf die Standardbasis $B_2 = \{e_1, e_2\}$ gegeben durch

$$\begin{aligned} A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}^{-\top} &\Rightarrow M_{B_3, B_2}(T) = A_2^{-1} M_{B_3, D}(T) = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 17 & 2 & -5 \\ 57 & 7 & -20 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{5} \begin{pmatrix} -40 & -5 & 15 \\ -23 & -3 & 10 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

4. Im fünfdimensionalen komplexen Vektorraum V aus Übungsaufgabe 6.3 sei eine neue Basis C gegeben durch $C = \{c_{-2}, c_{-1}, c_0, c_1, c_2\}$, wobei

$$c_n(x) = e^{inx} = \cos(nx) + i \sin(nx), \quad n = -2, \dots, 2.$$

(a) Geben Sie die Matrix A der Basistransformation von B nach C an.

(b) Geben Sie die Matrix $M' = M_{C,C}(D)$ der Differentiation $D: V \rightarrow V$ an und bestätigen Sie die Transformationsformel für Endomorphismen $M' = A^{-1}MA$, $M = M_{B,B}(D)$. **4 P**

Lösung.

$$\begin{aligned}
 & c_{-2}(x) = b_3(x) - ib_5(x) \\
 & c_{-1}(x) = b_2(x) - ib_4(x) \\
 \text{(a) Wegen } & c_0(x) = b_1(x) \quad \text{und} \quad \begin{pmatrix} c_{-2}(x) \\ c_{-1}(x) \\ c_0(x) \\ c_1(x) \\ c_2(x) \end{pmatrix} = A^\top \begin{pmatrix} b_1(x) \\ b_2(x) \\ b_3(x) \\ b_4(x) \\ b_5(x) \end{pmatrix}, \\
 & c_1(x) = b_2(x) + ib_4(x) \\
 & c_2(x) = b_3(x) + ib_5(x) \\
 & \Rightarrow A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -i & 0 & i & 0 \\ -i & 0 & 0 & 0 & i \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

(b) Da $Dc_n(x) = c_n(x)' = ine^{inx} = inc_n(x)$, ist die Darstellungsmatrix $M' = M_{C,C}(D)$ eine Diagonalmatrix mit den Diagonalelementen $-2i, -i, 0, i, 2i$. Nach den Regeln der Matrizenrechnung folgt

$$\begin{aligned}
 A^{-1}MA &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -i & 0 & i & 0 \\ -i & 0 & 0 & 0 & i \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -i & 0 & i & 0 \\ -i & 0 & 0 & 0 & i \end{pmatrix} = \\
 &= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & i \\ 0 & 1 & 0 & i & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -i & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -i & 0 & i & 0 \\ -2i & 0 & 0 & 0 & 2i \\ 0 & -1 & 0 & -1 & 0 \\ -2 & 0 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} = M'
 \end{aligned}$$

5. Berechnen Sie die Determinanten der folgenden Matrizen

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 5 & 1 \\ 2 & 7 & 9 \end{pmatrix}$$

4 P

Lösung. Subtrahiert man nacheinander die 5. Zeile von jeder anderen, so ändert sich gemäß (D6) der Wert von $\det A$ nicht, also

$$\det A = \begin{vmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 4 \end{vmatrix} = 4.$$

Im vorletzten Schritt wurde jede Zeile zur 5. addiert (erneute Anwendung von (D6)) und abschließend (D7) benutzt.

Mit Gaußschem Algorithmus ergibt sich

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 5 & 1 \\ 2 & 7 & 9 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & -5 \\ 0 & 3 & 3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & -5 \\ 0 & 0 & 18 \end{vmatrix} = 18.$$

(oder auch nach Entwicklungssatz, Definition, Sarrusscher Regel)